# 高分解能ロータリーエンコーダの開発

服部 昌 山田和明 粂野俊貴 小舘香椎子

#### **Development of High-Resolution Optical Rotary-Encoder**

M. HATTORI K. YAMADA T. KUMENO K. KODATE

In order to realize the higher resolutional optical encoder, we need to make slits narrower. But, due to the distortion of light wave front by diffraction, it becomes difficult to obtain sufficiently high signal to nosie ratio S/N. To avoid this obstacle, we aimed to pass the light through narrow slits by shaping microspots, utilizing diffractive optical elements (DOE) that heve been improved in recent years. We have selected FZP (Fresnel Zone Plate) as DOE to form matrix arrayed micro-focusing spots, and assembled it in a compact rotary encoder. This paper describes the characteristics of FZP obtained by using LED light source and the properties of this newly developed rotary encoder with FZPA (Fresnel Zone Plate Array).

Key Words: Fresnel Zone Plate(FZP), LED light, micro forcusing spot, signal contrast, intensity profile

### 1.はじめに

制御対象の小型・高精度化が進む中で制御状態 の検出に用いられるロータリーエンコーダにも小 型・高分解能化が求められるようになった.

光学式エンコーダの高分解能化に関しては,屋 外など悪条件での使用が想定されるサーボモータ 組込み型などの用途では,光源にLDを用いたの では高温環境に耐えられず,寿命の問題からもL EDを用いることになる.

しかし,LEDを光源として用いた場合,スリ ットでの回折により,スリットが微細になればな るほど充分な信号コントラストが得られなくなる.

我々は,近年発展の著しいDOE(Diffractive Optical Element:回折光学素子)を用い,微小スポットを形成して微細スリットに光を通すことによりロータリーエンコーダの高分解能化を試みた.

その結果,50µm内外が要求されたインデック ススリット~メインスリット間ギャップを200µm と緩和しつつ,当社従来比2倍のハウジング径 38mmで光学分解能4096パルス/回転(スリッ ト幅10µm)を持つロータリエンコーダを開発した.

### 2.光学式ロータリーエンコーダの 原理と構造

図1に光学式エンコーダに一般的に用いられて いるスリットシャッタ方式の構造を示す.



#### 図1 スリットシャッタ方式ロータリーエンコーダの 構造

Schematic diagram of optical rotary-encoder

発光素子から出た光は微細なスリットが切って あるインデックススケールを通過するが,メイン スケールに切られたスリットとの相対位置関係に より,受光素子に到達したり,遮断されたりす る.

受光素子からの出力信号は,図2に示すように 理想的には2つのスリットの開口面積の時間的変 化に等しいため,三角波となる.しかし,2つの スリットにはギャップがあるため回折影響が出 て,山と谷のつぶれた疑似正弦波となる.

この方式でスリット幅を微細化してゆくと山と 谷のつぶれがさらに進行し,信号S/Nの低下に より,正確なエンコーダパルスを刻むことが難し くなる(図2). 論



#### 図2 高分解能化による受光素子信号出力の推移

Changes of output signal from photodetector depending on resolution

しかし逆に回折現象を積極的に利用して光束を 絞り,メインスリット面でスリット幅以下にすれ ば高分解能化が可能である.我々はこの考えから 微細加工で微小スポットが得られるフレネルゾー ンプレートアレイ(FΖPΑ)に着目し, ロータリ エンコーダの高分解能化を進めた.

図3にFZPA方式によるロータリーエンコー ダの概念図を示す.



#### 図3 FZPA方式ロータリーエンコーダの概念図<sup>1)</sup> Schematic diagram of rotary-encoder using FZPA

構造的には光シャッタ方式のインデックススリ ットをFΖPΑで置き換え固定スリット板とした ものであり, FZPの集光作用により回転スリッ ト上に焦点を結ぶようにギャップを定める.した がって,受光素子側から回転スリットを見ると, 図3の右側に示すように回転スリット板の移動に 応じて光スポットが一斉にスリット開口部に並ん だり,隠れたりすることになる.

#### FZPA方式固定スリットの試作

#### 3.1 FZPとは<sup>2)</sup>

従来,レンズとして一般的に用いられてきたの は光の屈折作用を利用したものである.

回折レンズとしては,フレネルレンズが一般的 によく知られている、最も簡単な回折レンズはフ レネルレンズを同心円状の遮光部と光透過部で構 成する振幅型のフレネルゾーンプレートである. しかし,振幅型のレンズは光の利用効率が悪く工 業的な利用には位相型にして用いられる.

図4に示すように位相型回折レンズは,平凸レ ンズを等位相面で切り取り,残った部分を平面上 に並べたものである.



#### 図4 位相型回析レンズの構成方法

Structure of phase type diffraction lens

さらに,ブレーズ形状を階段状に近似したバイ ナリ形状にしてもキノフォームとほぼ同様の光学 効果を有するため成形が容易になり,量産性を備 えた超小型の光学素子を安価で製作できる.

今回は,将来成形による量産性を考え, FZP のマルチレベルのバイナリ化を行った.

- 3.2 FZPの設計条件
  - FZPのビームスポット径の理論値<sup>3,4</sup>は,
  - 2  $_{1/2} = 0.8325 \times 2 \times \frac{1}{r}$
  - 2  $_{1/e^2} \cong 1.5 \times 2$   $_{1/2}$

m番目の輪帯の半径は,

 $r_m = \sqrt{m^2 + 2m} f \approx \sqrt{2m} f$ 

で表される<sup>2</sup>. ただし,

- 2 1/2:半値スポット径
- 2  $_{1/e^2}: 1/e^2$ スポット径,
  - : 光源波長
- : F Z P の 焦点 距離

を示し,以下断らない限りスポット径とは1/e<sup>2</sup>ス ポット径2 <sub>1/e<sup>2</sup></sub>を示すものとする.

論

文

このうち, は受光素子のSiフォトダイオー ドの分光感度から = 860nm付近のAlGaAs系赤 外LEDを用いることにより固定される.

したがって,パラメータはrとfになり,スポ ットの微小化にはFZPを大径化するか,焦点距 離を短くすればよいことが解る.しかし,FZP の素子径はスリットピッチに等しいことが理想で あり,スリットの微細化とは反する.素子径をス リットピッチの倍数に設定することもできるが, 集光スポットの存在しないラインができ,バック グランド上昇の原因となるため最小限に押さえる 必要がある.さらに,製作上ビームスポットの精 度からf 10rが望ましく,スリット間ギャップ の緩和のためにもfを大きくとりたいが,これは スポットの微小化を妨げることになる.

この条件でビーム径が最小となるのは,D(=2r) =20,40,60,80µmに対し,それぞれ,100, 200,300,400µmであり,スポット径はいずれ も約7µmである.

このうちD=20µmでは輪帯数がとれないため D=40µm, f=200µmを採用した.

また,描画可能な最小線幅が1µmであることより,近似レベル数は4とした.

#### 3.3 FZPのアレイ化

FZPをエンコーダに搭載するためには,受光 素子に合わせた形でアレイ化を行う.受光素子に は既存のロータリーエンコーダ用センサアレイを 使用した.このセンサアレイはSiフォトダイオ ードを採用し,信号相の大きさは $0.936 \times 0.675$ [mm<sup>2</sup>]である.この大きさから,FZPAの大き さは決まってしまい,FZPA~センサアレイま での距離を2mmに設定するとFZPAの最大面 積は $0.695 \times 0.474$ [mm<sup>2</sup>]となるが,各部品の組立 時の位置精度を考慮し,14 × 8( $0.560 \times 0.320$ [mm<sup>2</sup>])の配置をとった.

また, F Z P は円形の素子であるが,配列時, 開口形状を矩形とし集光ビームのパワーを稼い だ.これによりビームパワーは円形のF Z P の 1.4倍にすることができた(図5).



Comparisons of light intensity depending on aperture shape

3.4 光源ユニットの設計

FZPは入射波面の相違により設計諸元が異な り,ビームプロファイルも異なってくる.入射波 面を球面波とするとビーム径は絞れるが,サイド ローブが高くなり,ビームライン以外の部分の光 量が増加して望ましくない.このため,入射波面 を平面波とする必要があり,光源として用いるL EDチップ発光部の小径化と非球面コリメーショ ンレンズによる光源光束の平行化を図った.

光源の発光径とビームスポット径の関係を図6 に示すが,集光ビーム径はLEDチップの発光径 の増加とともに増大する.これは,発光径が大き くなるとコリメーションレンズで光束の平行性が 補償しきれなくなり,FZPへの入射波面のラン ダムさが増すためで,発光径が小さくなると理論 スポット径に近づく.



図6 光源発光径と集光スポット径 Light emitting diameter of LED tip versus focusing spot diameter

一方,LEDの発光径が小さくなると,電流密度が上がり,定格電流が問題になる.特に,高温環境での使用を考慮すると,常温での使用電流は定格値の1/3程度に押さえておく必要がある.受光素子の出力信号からはLEDの駆動電流は20mAと設定したが,25チップでは定格一杯となった.

このため,発光径 50 µ m( 定格電流80mA)を 採用し,非球面レンズの設計・試作を行った.

図7はこの光源光束のビームプロファイルである.半値ビーム径が4.4mmと大きく,A・B・Z とその共役相にU・V・Wとその共役相の6相が 加わるサーボモータ組込み用途にも十分な有効径 を有する.強度ムラも少なく,5mm離れた位置 でのビーム径変動も1%と良好な平行性を示して いる. 文



図7 光源光束のプロファイル

Luminuos flux profile of LED light source with collimater lens

図8は,試作光源のコヒーレンス長測定結果で あるが,わずかではあるがコヒーレンスを有する ことがわかる.一般のLED光源に関しても同様 のコヒーレンス解析を行ったが,コヒーレンスの 観測されるものはなかった.



図8 試作光源のコヒーレンス解析結果

Coherence analysis diagram of LED light source with collimeter lens

なお,使用LEDチップのピーク発光波長は p=880nm,スペクトル半値幅は⊿ =45nmで ある.

3.5 試作 F Z P A の特性

試作したFZPA板の諸元を表1にまとめる.
また,FZPの拡大写真と断面形状を図9に,FZPA板の相配置を図10に示す.

なお,今回FZPはガラス基板上にエッチング プロセスを用いて形成した.

#### 表1 試作FZPA板の設計諸元

Design specifications of prot-type FZPA plate

F Z P 直径:D	40 µ m
焦 点 距 離: f	200 <b>µ</b> m
近似レベル数:N	4
開口形状	矩形
設計波長	870mm
理論スポット径	7.0 µ m
アレイ配列数	<b>縦8×横</b> 14



Kovo

図9 **F Z Pの拡大図と断面形状** Phase arrangement of FZP plate



図10 **FZPA板の相配置** Surface view and cross section profile of FZP

表2に光源による理論スポット径と実測値, 図11に実測したビームプロファイルを示す.

コヒーレント光源ではビームスポット径および ビームプロファイルは理論値とほぼ一致する.

しかしLED光源では,サイドローブが崩れ, バックグランド光として空間全体に拡がるように なる.後に述べるが,このバックグランド光が信 号S/Nに大きく影響し,エンコーダパルスの精 度を左右する.

表2の実測値は,おおよその平均値であり,実際には同一アレイ内では±15%程度のばらつきがある.

焦点距離は,最小スポット距離を特定すること が難しく,厳密な数字ではないが,設計値に対し プラス側へ10%強のばらつきとなっている.

焦点距離にばらつきがあるためFZPの焦点深 度を測定し,実装時の組付け精度と製作誤差の許 容値を推測してみる.

文

論

#### 表2 試作FZPA板のビームスポット径

Diameters of focusing spot

	He-Neレーザー		試作光源			
	( = 633nm)		( = 880nm )			
	理論値	実測値		理論値 実測値		
方向	-	x	У	-	х	У
2 1/2	3.7	3.9	3.9	4.7	5.1	5.2
2 1/e <sup>2</sup>	5.6	6.3	6.3	7.0	8.4	8.6



図11 光源によるビームプロファイルの違い Difference of a beam profile depending on a light source

図12にFZPから計測ポイントの距離による スポット径の変化を示す.スポット径は最小スポ ット径に対し±20µmを越えたところから急速に 形状を崩し始める.



図12 FZPの焦点深度 Focus depth of FZP

したがって,スリット間ギャップ200µmに対 し,誤差は±20µmが必要になる.このギャップ 許容誤差は現行のスリットシャッタ方式にほぼ等 しい.

4.エンコーダへの実装

以上のFZPA固定板と試作した光源を 38の ハウジングに組込み,スリット幅10µm,4096 パルス / 回転の分解能を持つロータリーエンコー ダを製作した .

図13はその外観である.スリット幅が10µm になってくると,FZPA固定板と回転スリット 板との位置決め精度も厳しく,±5µm以下の精 度が要求される.このため,固定板,回転板に位 置決めマークを刻み,CCDカメラを用いパター ンマッチングによる自動組立機を新たに開発し, 要求精度を達成した.



図13 **試作ロータリーエンコーダの外観** Appearance of rotary-encoder

(1)回転スリット通過後の波面

図14はエンコーダとして実装した状態で,光 源から出た光がFZPAで集光された後,回転ス リットを通過した状態を受光素子の側から観測し たものである.回転スリット板は1.1mmの厚みを もつため,スリット直後の波面を直接観察するこ とはできず,FZPの焦点面でスポットを観測し たものより拡がっている.スリットがoffの状態 で,スリット遮光部は完全にダークに落ちている が,開口部では漏れ光があり,これが信号コント ラストを低下させる原因となっている. (2)エンコーダの電気信号

図15に試作ロータリーエンコーダの出力信号 を示す.

正弦波状の信号はフォトダイオードからの出力 信号であり,下側の矩形パルスはコンパレータを 通したエンコーダからの出力パルスである.

アナログ信号はグランドレベルから浮いている が,これは(1)で見たようにスリットがoff状態で も開口部からの漏れ光があるためである.

図2で示したように,アナログ信号の最低値を Imin,最大値をImaxとし信号コントラストを

 $C = (I \max - I \min)/(I \max + I \min)$ 

とすると, A相, \* A相の信号コントラストはC A=0.37, C\*A=0.33となる.

KOYO Engineering Journal No.160 (2001)

論

文





Light intensity distribution observed from back to the rotate-slit plate



## 図15 エンコーダの出力信号

Output signals of an encoder

本機では,信号量に若干の差はあるが,受光素 子からの出力信号は疑似正弦波を示し,A,\*A 相もほぼ正確に逆位相となっている.このためエ ンコーダパルス出力も正確に50:50を刻んでい る.

一般的に,光源の出射光束内の強度ムラは各相 の信号量に効き,光束の平行性に問題あれば位相 関係が崩る.その意味で,この信号出力は光源光 束の平行性が高く,強度ムラが少ないことを示し ている.

(3)ビームプロファイルと出力信号の関係

エンコーダ信号の良否はアナログ信号のコント ラストに左右されるが,その元は集光ビームのプ ロファイルに帰着できる.

信号コントラストの低下は,バックグランド光 が増え,その分ビームのピーク強度も低くなり, 信号振幅の減少は倍加されることを意味する.そ うすると,コンパレータの動作がクリティカルに なり出力パルスが不安定になる.また,共役相間 で信号レベル差や位相ずれがあるとパルスデュー ティーが50:50からはずれてくる.つまり,共役 相同士で信号コントラストが大きく異なると,エ ンコーダ出力パルスが乱れてくる.

Koyo

図16はビーム形状をガウス型として,1/e<sup>2</sup>ビ ーム径をパラメータにバックグランド量と信号コ ントラストの関係を計算したものである.



### 図16 **バックグランド量と信号コントラスト** Background intensity in focusing profile versus signal contrast from photo detector

ここからは,ビーム径が小さいとバックグラン ドがわずかでも高くなると信号コントラストが大 きく低下することが解る.

信号コントラストだけを見ると,スポット径と 信号コントラストの逆転が見られ,スポット径を 絞る必要がないように思える.しかし,現実には, スポット径が大きくなるとバックグランドも大き くなり,強度ピークも落ちてくる.

図17には,ビームスポット径とバックグラン ドの関係を示す.





集光スポット径とバックグランドには明らかな 相関があり,表2の平均的なビーム径8.5µmでは, バックグランドは4%程度であり,図17から C=0.37程度になる.

スポット径=スリット幅(=10µm)では,バッ クグランド約8%, C 0.2となり, 正確なエン コーダ信号は期待できない.

ビーム径が大きくなり,バックグランドが上昇 する主な原因は, LEDチップとレンズの光軸ず れとデフォーカスであると考えている.今後は, 光源ユニットの組立精度を定量的に検討してゆく 必要がある.

#### 5.おわりに

FZPを用い,従来50µm程度とギャップ管理 の厳しかったスリット間距離を200µmに拡げな がら,スリット幅10µmに対応できるロータリエ ンコーダを開発した.

今回は 38mmのハウジングを用い4 096パル ス/回転のロータリエンコーダを製作したが,さ らに小型の 15mmハウジングでも2 048パルス / 回転が可能である.

FZP方式によるこれ以上の高分解能化は, F ZPへの入射波面をいかに平面波に近づけること ができるかということと,実装あるいは製作可能 な範囲でビーム設計が成り立つかどうかというこ とに集約される.

今回,前者には発光部の小径化と非球面レンズ により対応を行い,スリット幅10µmの試作品で は良好な信号を得た.しかし,さらに倍の分解能 を求めるとFZPの製作面,実装時のスリット間 ギャップが厳しくなり,実用面での課題が多く残 っている.

むしろ,さらに高分解能化を求める場合,FZ Pのような集光型素子ではなく,インデックス側 とメイン側のピッチが一致する波面再生型素子を 用いる方が光の利用効率,相間位相の精度の面か ら有利であると思われる.

本開発では光源をキーデバイスと考え,光束の 改良にも注力した.その結果, LEDから僅かな がらもコヒーレンスが発現することを確認した. 今後は,このコヒーレンス領域を拡張し,この領 域内でDOEを用いれば,その多様な性能を十分 に引き出すことができ、より一層の高分解能化へ の可能性が拓けると考えられる.

#### 参考文献

- 1)折原有子,清水賀代,小舘香椎子,山田和 明:「光学式ロータリーエンコーダの高分解 能化」平成13年度春期応用物理学関係連合講 演会予稿集No.3(2001)995.
- 2)応用物理学会日本光学会光設計研究グルー プ:「回折光学素子入門」,オプトロニクス 社 1997).
- 3) K. Kodate, T. Kamiya, Y. Okada, and H. Takenaka: "Focusing Characteristics of High-Efficiency Fresnel Zone Plate Fabrication by Deep Ultra-vaiolet Lithograpy," Jpn. J. Appl. Phys., Vol. 25, No. 2, (1986)223
- 4 ) Y. Okada, K. Kodate, H. Kamiyama, and T. Kamiya, : "Fiber-Optics Pulse Delay Using Composite Zone Plates for Very Fast Optoelectronics," Jpn. J. Appl. Phys., vol. 27, no. 8, (1988) 1440.

#### 筆 者





粂野俊貴

T. KUMENO

服部 昌\* M. HATTORI

K. YAMADA

小舘香椎子\*\* K. KODATE

- 総合技術研究所 システム技術研究所 FAシステム研究部
- \*\* 日本女子大学 理学部数物科学科教授 工学博士

文

論