圧粉コア部品を適用した電動パワーステアリング用非接触式トルクセンサの開発

Development of Non-Contact-Type Torque Sensor for Electric Power Steering Using Green Compact Component

酒井善郎 Y.SAKAI 加奥貴史 T.KAOKU

In response to the recent requirement of improvement in performance for diversified controls and cost of non-contact-type torque sensor for electric power steering, a green compact ^{*}has been adopted as a new material with new processing method for the torque sensor. Consequently, torque sensitivity improved by approx. 30% and cost reduced by approx. 50% due to cutting down on material cost, processes and number of parts as compared to the conventional torque sensor.

^{*}A green compact is obtained by allowing a complex soft magnetic material by insulating iron powder to be added and mixed with a resin binder to mold the material to subsequently heat (cure) the material, thereby melting the resin binder to fixate the material.

Key Words: electric power steering, torque sensor, green compact, complex soft magnetic material, coil assembly

1.はじめに

当社は,1989年から電動パワーステアリング (以下EPSと称す)用として非接触式トルクセン サを量産中である.その非接触式トルクセンサは, 接触式のトルクセンサと比べ耐摩耗性など耐久性 に優れることから,現在ほとんどのEPSに採用 されつつある.

しかし近年,制御の多様化に伴い,さらなるト ルクセンサの性能向上やコスト低減が求められる ようになってきた.

これらのニーズに応えるために,既存の構造を もとに,非接触式トルクセンサ部品として新材料, 新工法である圧粉コア*を使用した部品の開発を 進めてきた.2002年には,圧粉コアを用いたコイ ルアッセンブリを開発しEPSトルクセンサ用に 量産を開始,2005年からは検出リングにも同様の 圧粉コアを採用するまでに至っている.

本報では,これら圧粉コア部品を採用した E P S 用非接触式トルクセンサについて紹介する.

* 圧粉コアとは,絶縁被覆鉄粉による複合軟磁 性材料に樹脂バインダを添加混合して成型を 行い,その後加熱(キュア)し,樹脂バインダ を溶融して固化したものをいう.

E P S 用非接触式 トルクセンサの概要

2.1 E P S システムの構造

EPSシステムの構造は図1に示すようにトル クセンサ,車速信号(センサ),コントロールユニ ット,モータおよび減速機で構成される.



図1 EPSシステムの構造 Structure of EPS system

ステアリングホイールからの操舵力は,トルク センサで検出され,そのトルク信号がコントロー ルユニットに送られる.トルク信号と車速信号に 応じてモータが電流制御され,操舵力のアシスト を行う.

2.2 トルクセンサの動作原理

非接触式トルクセンサの構造例を図2に示す. トルクセンサは入力軸と出力軸を連結しているト ーションバー,検出リング部およびコイル部で構 成される.

検出リング部は,入力軸に固定された2個の検 出リングと出力軸に固定された1個の検出リング から構成される.

入力トルクがゼロの状態では,検出リング(1)と 検出リング(2)の歯は互いにある一定の対向面積を もった位相で固定されている.入力軸にトルクが 加わると,入出力軸間に接続されたトーションバ ーにねじれが発生し,検出リング(1),(2)の対向す る各検出リングの歯部面積が変化する.



図2 トルクセンサの構造 Structure of torque sensor

入力軸と出力軸間で対向する各検出リングの面 積に変化が生じると,検出コイル側の磁気回路の 総磁束が増減し,検出コイルのインピーダンスが 変化する.一方,温度補償コイルは検出リング と,検出リング が同じ軸に固定されているため 相対変移が生じず,入力トルクに関係なく,常に 同一の状態を保つ.

コイル部はボビンに巻かれたコイルとそれを取 り巻くように設置された磁性体のコアで構成さ れ,トルク検出用と温度補償用の2個のコイルア ッセンブリがハウジング内に設置される.

各コイルは,ボビンに沿って円周方向に巻回さ れ,その周りをコアが取り囲んでいるため,コイ ルに電流が流れると破線で示す磁気回路が発生す る.入力軸間に相対変位が生じると,検出側の磁 気回路の総磁束数が増減し,検出側のインピーダ ンスが変化する.一方,補償コイル側の磁気回路 の総磁束数に変化はなく,インピーダンスも変化 しない.

温度補償コイルと検出コイルの間の電位差を検 出することにより,環境温度に影響されず入力ト ルクに比例した出力信号を検出することができ る.

3. 圧粉コア(複合軟磁性材料)について

3.1 開発目的

EPS用トルクセンサの磁心材料としては,高 周波領域での高い透磁率と高い寸法精度を持ちそ の上,振動や衝撃に耐える強度が求められる.従 来トルクセンサの開発にあたりKoyoでは,セン サを構成する軟磁性材料のコアならびに検出リン グを開発し適用してきた.EPSの応答性向上の ためには,さらに高い周波数領域で透磁率の高い 軟磁性材料が求められるが,一般的に軟磁性材料 は周波数の増加とともに渦電流が増大し,透磁率 が低下するため,固有抵抗の高い材料が求められ る.しかしながら,複合軟磁性材料は固有抵抗が 高く高周波域において高い透磁率を示し,しかも 軟磁性材料に比べ安価である.したがって本研究 では,このトルクセンサ部に複合軟磁性材料の適 用を検討した.

3.2 複合軟磁性材料の特徴

絶縁被覆鉄粉による複合軟磁性材料の構造を図3 に示す.

高い圧縮性を有する鉄粉の表面に化学処理によ り数100 という極めて薄い無機系絶縁皮膜を形 成させた粉末と,樹脂バインダ粉末が添加混合さ れている.この原料粉を一般の粉末冶金と同様に 金型成形して製品形状にし,その後絶縁皮膜を熱 分解しない500 以下の温度で加熱(キュア)しバ インダを溶融,固化することで成形体の強度を高 める.この成形体の周波数と鉄損の関係をけい素 鋼板と比較して図4に示す. 複合軟磁性材料は成 形時に導入されたひずみが残されたままであり、 圧延後焼鈍されたけい素鋼板に比べヒステリシス 損が大きく,低周波数領域では鉄損が高い.しか し周波数が増加するとけい素鋼板の渦電流損失は 急激に増大し,数KHzを超えると複合軟磁性材料 の鉄損はけい素鋼板より小さくなり優位となる. また複合軟磁性材料は構造上異方性が無く,3次 元形状の磁気回路設計が可能で部品設計の自由度 が高いという特徴がある.





Characteristics of complex soft magnetic material												
原料粉	母粉	絶縁処理	バインダ	熱処理温度	密度	透磁率	抗折強度					
				K	g/cm ³		MPa					
新材	Fe	無機コーティング	有機系	500 以下(大気中)	約 7	70 以上	80 以上					
従来材	Fe - 13%Cr	-	-	約1400(真空中)	約 7	約 65	-					

表1

複合軟磁性材料の特性

3.3 複合軟磁性材料の選定

表1に本開発にあたり検討した原料粉の交流透 磁率と成形体強度の例を示す.トルクセンサの磁 心としては,必要透磁率以上,強度は製造工程中 で破壊しない最低必要強度を目標とした.これら の中から最もすぐれ,その上トータルコストの安 い表1の新材をもとにした粉末を使用することと した.

3.4 従来品との比較

3.4.1 性能

図5にはこの原料粉による成形体の透磁率と周 波数の関係を,従来材の軟磁性材料と比較して示 す.複合軟磁性材料は成形時のひずみが残留して いるため直流電流における透磁率は小さい値を示 すものの,絶縁皮膜の効果により渦電流損失が小 さいため100kHz以上の高周波領域までフラット な透磁率を示す.一方,従来材の軟磁性材料は周 波数の増加とともに渦電流損失が増大し,透磁率 が急激に低下する.その結果,トルクセンサの駆 動周波数である数kHzでは複合軟磁性材料の透磁 率は従来材より高い値が得られる.

また成形体のまま使用することから,高い寸法 精度の確保が可能である.





Relation between magnetic permeability and frequency of sensor materials

図6に成形体の密度とキュア後の抗折強度およ び透磁率の関係を示す.必要透磁率以上,最低必 要強度を目標に密度を決定した.



図6 キュア後の成形体の透磁率,および抗折強度と 密度の関係

Relation between compact magnetic permeability, defecting strength and compact density after curing

こうして得られたトルクセンサ用コイルアッセ ンブリの出力感度と周波数の関係を従来材と比較 し,図7に示す.コイルの駆動周波数数kHzにお いて,開発品は従来品に比べ約30%トルク感度を 向上させた.また,開発品は駆動周波数を10kHz まで増加させても従来材のセンサと同レベルのト ルク感度が得られることから,周波数の増加によ り応答性を向上させることができた.



図7 出力感度と周波数の関係

Relation between output sensitivity and frequency

3.4.2 コスト

従来材の軟磁性材料は窒素を含む雰囲気では焼 結時窒化しやすいことから真空炉で焼結し,高い 寸法精度を確保するためサイジングと機械加工, および磁気特性改善のための焼鈍が必要であり, コストが高いという問題があった.これらの製造 工程を図8に示す.

原料粉►成形	▶焼結►	サイジング→焼鈍→機械加工→アッセンブリ
軟磁性材料	真空炉	真空炉

図8 **従来材のトルクセンサ部品の製造工程** Manufacture processes of conventional material for

torque sensor component

図9に開発した圧粉コアコイルアッセンブリ製 造工程を示す.原料粉をコア(1)とコア(2)の形状に 金型成形し,それぞれ大気中でキュアを行う.次 にコイルを挿入したコア(1)2組とコア(2)を組み合 わせたものを,射出成形機でインサートモールド 工法により樹脂で被覆一体化する.図10に開発 したコイルアッセンブリの構造を従来品と比較し て示す.従来品はコイルを挿入したコア(1)にコア (2)を圧入した構造である.しかし複合軟磁性材の 開発品では強度が低いためコア(1),コア(2)の端面 をつき合わせ,インサートモールドにより被覆一 体化することで加工工程を不要とした.

□イル 原料粉 ► 成形 ► キュア ← インサートモールド ► 防錆処理 複合軟磁性 大気中 材料

図9 コイルアッセンブリの製造工程

Manufacture processes of coil assembly



図10 **開発したコイルアッセンブリの構造** Structure of developed coil assembly

また,開発品は検出コイルと補償コイルのコア (2)の磁気回路を共有化することにより,コア(2)の 部品点数を2個から1個に削減している.

EPSセンサの機能上,検出コイルと温度補償 コイルのインピーダンスの差を小さくすることが 求められている.そこであらかじめコア⁽¹⁾にコイ ルを組み込んだ状態でインピーダンスを計測して おき,2組のコアのインピーダンスが規格の半分 以下になるよう層別して組み付ける工程とした. その結果図11に示すようにインピーダンス差の 要求値以下を確保することができた.



図11 インピーダンス差とコア(1)平面度の関係 (アッセンブリ前の検出コイルと補償コイルの インピーダンス差が規格の半分以下のとき)

Relation between impedance error and core (1) flatness (Provided that the impedance error of detection coil and compensating coil before assembly is below half of standard)

開発したトルクセンサのコイルアッセンブリの コストは 原料粉の低コスト化 工程,設備 の削減 部品点数の削減 により従来品に比べ 約半分に低減出来た.

さらに,検出コイルと補償コイルの一体化により, E P S ユニットへの組付けが容易となった.

3.5 圧粉コアコイルアッセンブリの ハウジングへの組み付け

コイルアッセンブリはトルクセンサのアルミ製 ハウジングに圧入して組み立てられるが,ハウジ ングに対するコア(1),(2)の同軸度が必要とされ る.

本開発では,射出成形金型の心棒を基準軸とし てコア(1),(2)を固定し射出成形することにより, コア(1),(2)単体の同軸度の影響を受けることなく, コイルアッセンブリの状態で外径に対するコア (1),(2)の同軸度を確保した.また,コイルアッセ ンブリのハウジングへの圧入において,圧入しろ が大きくなるとコアの内径にクラックが入ること が確認された.そこで図12に示すようにコイル アッセンブリの外周部に突起を設け,コアへの応 力を緩和することとし,突起の形状,位置および 本数についてFEM解析を行い,その最適設計を 行った.その結果,この突起はコイルアッセンブ リとハウジングの線膨張係数の違いから環境温度 変化により生ずるコアへの応力変動も緩和するこ



とができ,安定した出力特性が得られるようになった.



図12 **ハウジング組み付け状態** Status of housing assembly

3.5.1 FEM解析と実験結果

開発時圧粉コアコイルアッセンブリをハウジン グに圧入する際,圧入しろが大きすぎるとコア(1) 内径にクラックが生じることが判明した.そこで, コアの破壊に及ぼす外径突起の寸法と設定位置の 影響について,FEM解析による対策案の検討を 行い,その結果をもとにサンプルを用い効果の確 認を行った.

図13,14の状態を想定し,コア(1)およびコア(2)の外周に,4か所,6か所,および7か所から荷重を負荷したFEMモデル用いて,それぞれの第1主応力を求め,対策案検討の指標とした.



図13 **圧粉コアを用いたコイルアッセンブリ** Coil assembly using green compact core



図14 **突起形状** Projections shape

FEM解析より,外径から多軸の圧縮荷重を負荷した時,内径側に生ずる第1主応力は軸数が多いほど減少する.ただし,軸を均等に配分しない場合,応力集中により第1主応力は著しく増大するので,突起7か所は採用できない.また,突起

は現状のコア(1)部に設けた場合に比べ,コア(2)部 に設けたほうが内径の第1主応力は約1/3に減 少する.

したがって,対策形状は,コア⁽²⁾の部位に,6 か所の突起を均等に配置することとした.

実際の対策サンプルを用いた圧入試験を行い, 圧入しろと割れの関係について確認した.また, 対策形状については,さらにコア密度下限超過品 でも評価を行った.ハウジングに圧入勘合する外 径突起部をコア⁽²⁾の部位に設定することにより, 密度下限品においてもコアは破壊しなかった.



図15 **突起数**

Projections number



図16 解析結果 1 突起部コア(1)4か所 Analytical results 1

Core (1) at projection sections, 4 points



図17 解析結果 2 突起部コア(1)6か所 Analytical results 2 Core (1) at projection sections, 6 points



図18 解析結果3 突起部コア(1)7か所

Analytical results 3

Core (1) at projection sections, 7 points



図19 解析結果4 突起部コア(2)4か所

Analytical results 4 Core (2) at projection sections, 4 points



図20 解析結果5 突起部コア⁽²⁾6か所

Analytical results 5 Core (2) at projection sections, 6 points





図24 実験結果 コア⁽²⁾部突起の圧入しろと圧入荷重

Experiment results

Press-fitting interference and load of projections at core (2)

3.5.2 耐久性能

実車搭載時の種々の環境条件をもとにして表2 に示す耐久性能評価を実施した結果,すべての評 価項目に合格し,良好な結果を示している.

表2 信頼性試験結果

Experiment results of reliability

		(:仕様に	<u>合格</u>)
	試験項目		結果	
No		試験方法・条件	センサ出力	中点
			傾き	変動
1	高温放置試験	120 150h		
2	低温放置試験	- 40 96h		
3	高温高湿試験	85 85%RH 1000h		
4	熱衝撃試験	- 40 ~ + 120 500サイクル		
5	温度	40 · 100 · 20 H / 5 H		
	サイクル試験	-40 ~ +120 30サイソル		
6	温湿度	- 10 ~ + 60 90%RH		
	サイクル試験	10 サイクル		
7	耐振試験	振動加速度		
		・5~17.3Hz :10mmp-p以下		
		(変位量)		
		• 17.3 ~ 100Hz : 58.5m/s2		
		• 100 ~ 200Hz : 14.7m/s2		
		振動方向:X ,Y ,Z 3 方向		
		各 8hr		

3.6 まとめ

おもな結果を要約する.

- 1)開発したコイルアッセンブリを組み込んだト ルクセンサは、従来の軟磁性材料に比べ約 30%のトルク感度の向上が得られた.そして 電動パワーステアリング用センサに求められ るすべての性能試験、耐久試験をクリアした.
- 2)開発したコイルアッセンブリのコストは 原料コストの低減 大幅な工程の削減 磁気回路の共有化による部品点数の削減により約半

分に低減することができた.

3)インサートモールドによる検出コイル,補償 コイルの一体化により,ユニットへの組付け 性が改善された.

Kovo

4.おわりに

絶縁被覆された鉄粉による複合軟磁性材料の成 形体を磁心に用い,インサートモールド工法で成 形体を樹脂で一体化することにより,安価で高性 能なEPS非接触式トルクセンサの開発を行い, 自動車への搭載を可能にすることができた.

今後,非接触式トルクセンサの検出リングについても同様に,この絶縁皮膜鉄粉による複合軟磁性材料の圧粉コアの採用を展開し,製品の高性能化,安価化に向けて取組中である.

参考文献

- 谷口 学,永野英信:Koyo Engineering Journal, no137 (1990) 69.
 「電動パワーステアリング用非接触式トル クセンサの開発」
- 2)株式会社 ファインシンタ 山本政章 第10回粉末冶金開発事例発表会講習テキスト、「絶縁被膜鉄粉による複合軟磁性材料の応用例」

筆者



Y. SAKAI



加奥貴史** T.KAOKU

* 株式会社ファーベス 電子技術部 ** ステアリング事業本部 ステアリング実験部